



ТНПА (ROV) ДАЙВЕР-102

Описание модели ДАЙВЕР-102

Телеуправляемый подводный робот ДАЙВЕР-102 создан для эффективной работы и простого управления. Комплект векторных движителей в связке с интеллектуальной системой обеспечивают исключительную манёвренность, позволяя перемещаться в любом направлении, разворачиваться на месте и противостоять боковым течениям.

Аппарат рассчитан на глубины до 300 метров, что охватывает потребности прибрежных и шельфовых проектов. Управление осуществляется просто и интуитивно. Связь с надводным блоком организована по кабелю (доступны разные длины).

Корпус из коррозионностойкого материала защищён рамой, предохраняющей оборудование при контактах с бетонными и металлическими объектами.

Модульная конструкция позволяет гибко дооснащать аппарат под любые задачи.



- 1. Навигация:** акустическая система позиционирования для работы без визуального контакта.
- 2. Поиск и картографирование:** гидролокаторы различных типов обзора для обнаружения целей и анализа дна.
- 3. Глубинометрия:** эхолот для промеров глубин и изучения структуры грунта.
- 4. Активные операции:** манипулятор для захвата и перемещения объектов.
- 5. Измерения:** лазерный указатель для масштабирования и точных замеров.
- 6. Освещение:** дополнительные светильники для съёмки в темноте.
- 7. Гидрография:** датчики температуры и солёности для сбора научных данных.

Технические характеристики ТНПА (ROV) ДАЙВЕР-102

Параметр	Показатель
Размер:	795x400x340 мм
Вес	30 кг
Максимальная глубина	300 м
Движители	7 векторизованных гребных винтов

Сферы применения ДАЙВЕР-102

Робот ТНПА ДАЙВЕР-102 предназначен для выполнения визуального осмотра, мониторинга технического состояния подводных объектов, а также проведения гидрографических исследований. Благодаря своей конструкции и возможностям, ДАЙВЕР-102 успешно применяется для:

- обследования корпусов судов, трубопроводов и гидротехнических сооружений (пирсов, гаваней);
- осмотра систем водоснабжения АЭС и резервуаров;
- поиска затонувших объектов и проведения поисково-спасательных операций;
- технического обслуживания подводных объектов;
- работы в труднодоступных замкнутых пространствах (балластные цистерны, водозаборы).